ER70-2100

EFORT

ER70-2100,
手腕可搬运质量70 kg，可达半径2146 mm。

功能特点

得益于高刚性的结构，配合高速智能码垛工艺包，效率提升20%，帮助客户多快好省的完成工作；

集成了多个行业专用工艺包，配合软PLC和各种总线接口，帮助客户轻松面对各种工艺挑战；

高性能碰撞检测功能帮助提高安全系数。

适用场景

可应用于打磨、抛光、搬运、码垛等各种场景。

适用行业

适用于汽车零部件、光伏、食品饮料、建材、仓储物流等行业。

埃夫特智能机器人股份有限公司
EFORT Intelligent Robot Co., Ltd.
公司热线：400-052-8877
公司地址：中国（安徽）自由贸易试验区芜湖片区万春东路96号
WWW.EFORT.COM.CN

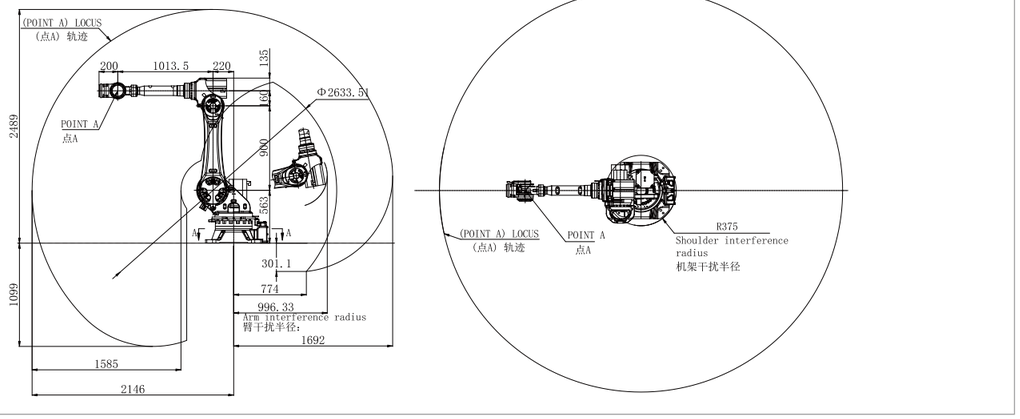
扫码查看说明书

产品参数 /SPECIFICATIONS

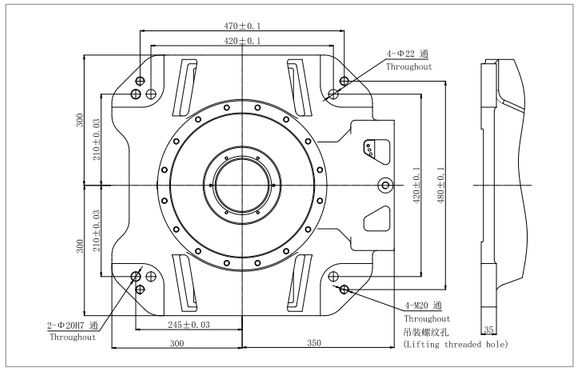
型号		ER70-2100
机构		多关节型机器人
控制轴数		6轴
手腕可搬运质量		70 kg
重复定位精度		±0.06 mm
本体质量		550 kg
可达半径		2146 mm
本体防护等级		IP54/IP67（手腕）
控制柜防护等级		IP54
驱动方式		AC伺服驱动
安装方式		地面
安装条件	环境温度	0~45 ℃
	环境湿度	RH≤80%（无结露）
	振动加速度	4.9 m/s²（0.5 G以下）

手腕允许负载转矩	J4	182 N·m
	J5	182 N·m
	J6	120 N·m
手腕允许负载转动惯量	J4	12.68 kg·m²
	J5	12.68 kg·m²
	J6	10 kg·m²
最大单轴速度	J1	190°/sec
	J2	150°/sec
	J3	186°/sec
	J4	300°/sec
	J5	280°/sec
	J6	400°/sec
各轴运动范围	J1	±180°
	J2	+70°/-130°
	J3	+175°/-80°
	J4	±360°
	J5	±115°
	J6	±450°

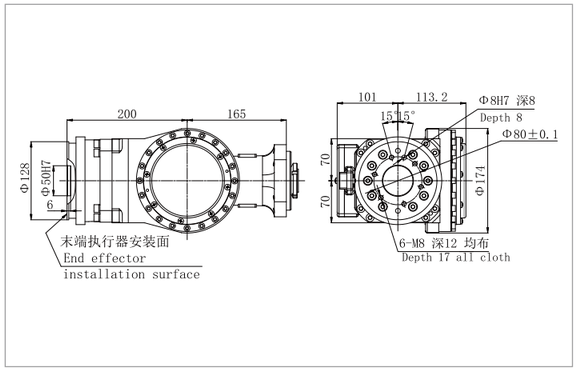
动作范围/OPERATING SPACE



底座安装尺寸/BASE MOUNTING SIZE



末端法兰安装尺寸/END FLANGE MOUNTING SIZE



*最终解释权归埃夫特智能机器人股份有限公司所有，如有更新，恕不另行通知。

相关信息发布时间 2025/04